

BAUDET-ROB

« Please Follow me »
2012-2015



AGENCE NATIONALE DE LA RECHERCHE
ANR

Coordinateur du projet:
INSTITUT PASCAL



INSTITUT
PASCAL
sciences de l'ingénierie et des systèmes

Partenariat :

EFFIDENCE,

IRSTEA

DGA



Effidence
Voir et comprendre le monde avec des capteurs



irstea



DGA



Financement : 295 231€

Objectifs de BAUDET-Rob

Fonctionnalités:

- Suivre automatiquement une personne ou un groupe de personnes en transportant leurs charges
- Gagner en **productivité** et en **pénibilité**

Contraintes

- Un comportement sûr évitant les situations dangereuses (obstacles, autres personnes...)
- Facile à utiliser pour être une véritable aide
- Le système doit être robuste aux changements de l'environnement (météo, végétation...) selon les applications (militaire, vignoble, serres...)

Applications



1. *Marché de la défense :*

- Transport des sacs (nourriture, munition...);
- Transport d'obus...



2. *Marchés civils :*

- Récolte de fruits et légumes en suivant l'opérateur;
- Viticulture
- Plantation de pins
- Sécurité civile, entrepôts...



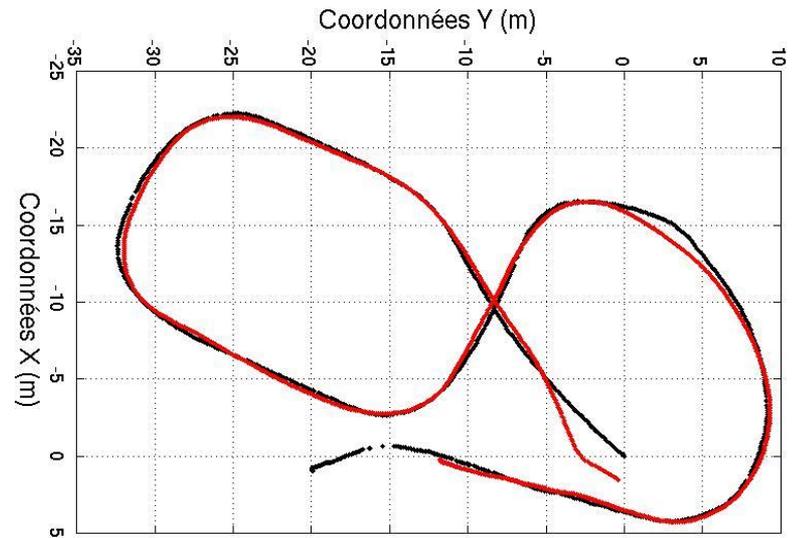
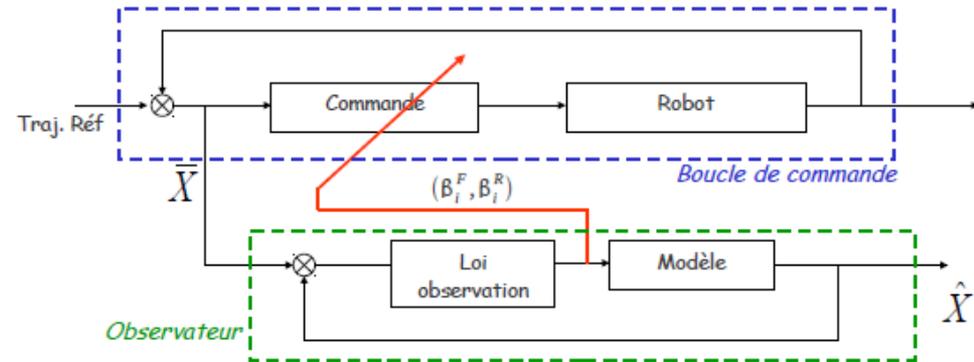
Baudet-Rob : premier prototype (gps + imu) 2013



Baudet-Rob : premier prototype (gps + imu)



Vehicle control



Effidence



Baudet-Rob : second prototype (rangefinder + imu) 2014



Baudet-Rob : troisième prototype (RF) 2015

Systeme avec Balise Radio (dépôt de brevet en cours)



Baudet-Rob : vers une industrialisation 2015



Baudet-Rob : vers une industrialisation



Septembre 2015 : Vendanges utilisant le Baudet E4
CIVC-Effidence en Champagne



